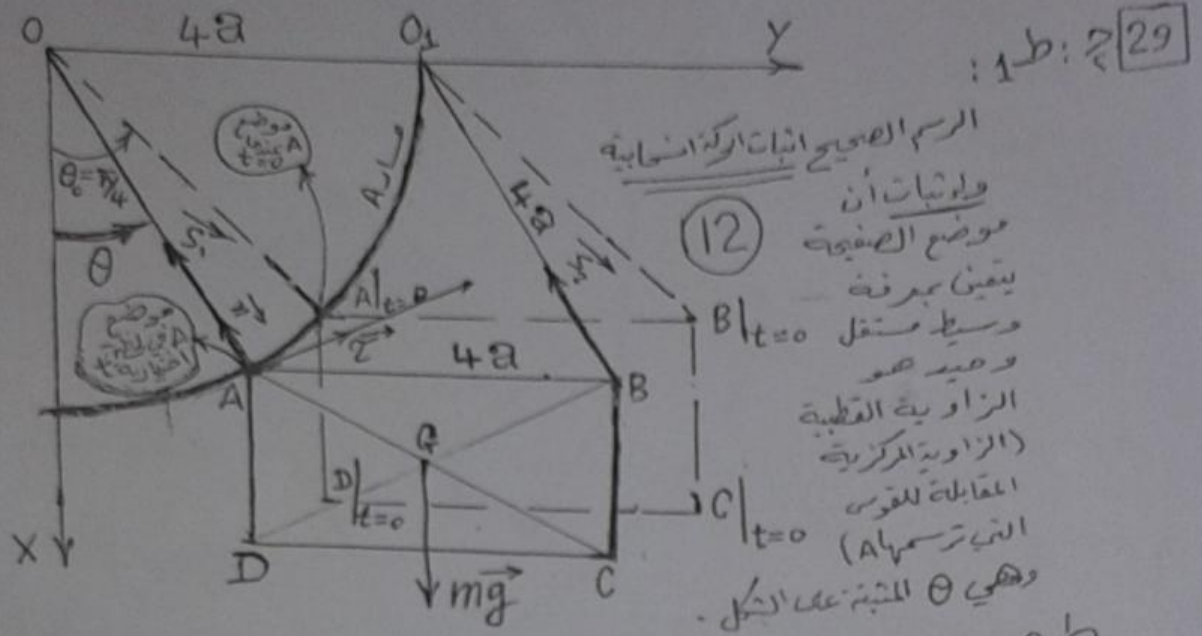


امتحان مقرر الميكانيك ٣
٢٠١٥ - ٢٠١٦ فصل أول

حسن 3

٤٠: أولاً: (١-١) ، (٢-٢) ، (٣-٣) ، ثانياً: (١-١) ، (٢-٢) ، (٣-٣) ، ثالثاً: (١-١) ، (٢-٢) ، (٣-٣) ، رابعاً: (١-١) ، (٢-٢) ، (٣-٣)



ط ٢: إيجاد القانون الزمني بين وفق المراحل التالية
- الحصول على المعادلة: $\dot{\theta}^2 = \frac{g}{2a} (\cos \theta - \cos \theta_0)$ (وذلك بالتفصيل).
علائته بالفرض: $\theta|_{t=0} = 0$ ، $\theta_0 = \theta|_{t=0} = \frac{\pi}{4}$ (6)

- الحصول - من المعادلة السابقة - على معادلة ليخندر الناقصية (بالتفصيل):
(7) $\dot{y}^2 = \omega^2 (1 - y^2) (1 - \lambda^2 y^2)$

صيت: $\omega^2 = \frac{g}{4a}$ ، $\lambda^2 = \sin^2 \theta_0/2 = \sin^2 \pi/8 < 1$
 $\sin \theta_0/2 = y \sin \theta_0/2$

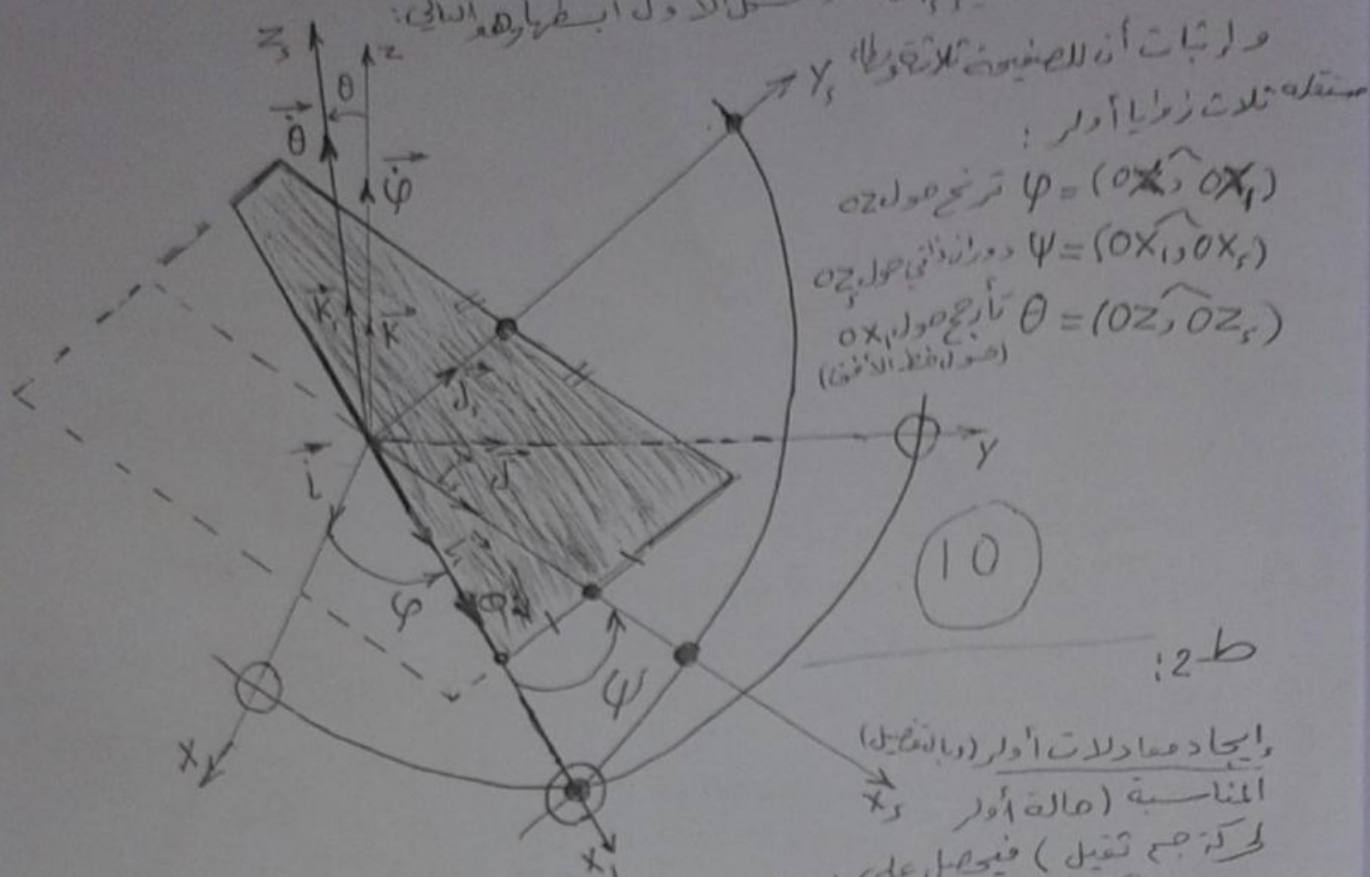
- الحصول على القانون الزمني (بالتفصيل) الذي هو:
 $\sin \theta_0/2 = \sin \frac{\pi}{8} \sin(\omega t + \frac{T}{4})$

(4) $T = \frac{2\pi}{\omega} F(\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, 1, \lambda^2) = 4\pi \sqrt{\frac{2a}{g}} F(\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, 1, \lambda^2)$ الذي دوره:

$\frac{1}{2}$

تأجيل: ط 1: الرسم الصحيح وتوصيفه بالتفصيل وإثبات أن الوترين

المتفرقة ثلاثة وهي زوايا أدور: أن للرسم ثلاثة أشكال (الصيغة في OX_1, Y_1, Z_1 أو في OX_2, Y_2, Z_2 أو في OX_3, Y_3, Z_3) والشكل الأول أبسط ما هو التالي:



وإثبات أن للصيغتين الثلاثة: $\varphi = (\widehat{OX_1}, \widehat{OX_2})$ $\psi = (\widehat{OX_1}, \widehat{OX_3})$ $\theta = (\widehat{OZ}, \widehat{OZ_1})$ (هنا فقط الأنفا)

ط 2:

إيجاد معادلات أدور (والتفصيل) المناسبة (حالة أدور X_1 حركة جسم ثقيل) فيحصل على:

$$\dot{P}_s + q_s r_s = 0 \text{ و } \dot{q}_s - P_s r_s = 0 \text{ و } 5\dot{r}_s + 3P_s q_s = 0 \quad (9)$$

ط 3: يفتقر الطالب بإيجاد تكاملين لهذه المعادلات (إعارة رياضيات أو بعلاقين

فيزيائيين) مستفيد من شروط البدء حيث وضع ω_0 في $t=0$ $P_s|_{t=0} = \frac{\omega_0}{\sqrt{2}} = P_s|_{t=0}$ و $q_s|_{t=0} = 0$ و $r_s|_{t=0} = 0$

$$P_s^2 + 4q_s^2 + 5r_s^2 = 3\omega_0^2 \quad \text{و} \quad P_s^2 + 16q_s^2 + 25r_s^2 = 13\omega_0^2$$

بحسب P_s و r_s بدلالة q_s ويعوض قيمتهما في الثانية من معادلات الطلب الثاني ويرجع فيحصل على المعادلة: $U = \frac{\sqrt{2}}{\omega_0} q_s$ و $\lambda = \frac{3}{5} < 1$

رصد معادلة ليندرر جملها يحصل على:

$$U = \sin\left(\frac{\omega_0}{\sqrt{2}} t + P\right) \Rightarrow q_s = \frac{\omega_0}{\sqrt{2}} \sin\left(\frac{\omega_0}{\sqrt{2}} t\right) \text{ و } P = 0$$

ويحصل على معادلة ليندرر جملها يحصل على:

$$P_s = \frac{\omega_0}{\sqrt{2}} \cos\left(\frac{\omega_0}{\sqrt{2}} t\right)$$

$$r_s = \frac{\omega_0}{\sqrt{2}} \sin\left(\frac{\omega_0}{\sqrt{2}} t\right)$$

دوران دورتي و دورتي T_1 و دورتي T_2

أجب عن الأسئلة التالية: (ملاحظة: يفضل الرسم بالرصاص)

السؤال الأول (40 درجة): اكتب العبارة الصحيحة على ورقة الإجابة:

أولاً- تقبل معادلة ليجنדר الناقصية: $y^2 = \omega^2(1-y^2)(1-\lambda^2 y^2)$ حيث $0 \leq \lambda \leq 1$ ، حلأ في الحالات التالية:

(1) إذا كانت $\lambda = 0$ فالحل هو (أ) $y = th(\omega t + \beta)$ (ب) $y = \sin(\omega t + \beta)$ (ج) كل ماسبق خطأ.

(2) إذا كانت $\lambda = 1$ فالحل هو (أ) $y = \cos(\omega t + \beta)$ (ب) $y = \sin(\omega t + \beta)$ (ج) $y = \pm th(\omega t + \beta)$

(3) إذا كانت $0 < \lambda < 1$ فالحل هو (أ) $y = sn(\omega t + \beta)$ (ب) $y = \cos(\omega t + \beta)$ (ج) $y = tg(\omega t + \beta)$

ثانياً- تتحول المعادلة $\theta^2 = 2\omega^2(\cos \theta - \cos \alpha)$ حيث ω, α ثابتان معلومان و $0 < \alpha < \pi$ ، إلى ليجنדר الناقصية

بإجراء التحويل التالي: (أ) $\sin \frac{\theta}{2} = y \sin \frac{\alpha}{2}$ (ب) $y^2 = \cos \theta$ (ج) $\cos \theta = y^2 \cos \alpha$

ثالثاً- إذا كانت S مجموعة مادية عدد نقاطها n وكتلتها m_1, m_2, \dots, m_n وسرعتها $\vec{v}_1, \vec{v}_2, \dots, \vec{v}_n$ فإن كمية الحركة

تحسب بطريقتين: (1) طريقة التعريف وتوافقها العلاقة:

$$\vec{P}(S) = \sum_{i=1}^n m_i \vec{v}_i \quad (\text{ج}) \quad \vec{P}(S) = \int m_i \vec{v}_i \quad (\text{ب}) \quad \vec{P}(S) = m_i \vec{v}_i \quad (\text{أ})$$

(2) طريقة نظرية كمية حركة مركز الكتل:

$$\vec{P}(S) = \left(\sum_{i=1}^n m_i \right) \vec{v}(G) \quad (\text{ج}) \quad \vec{P}(S) = \sum_{i=1}^n m_i \vec{v}_i \wedge \overrightarrow{OA_i} \quad (\text{ب}) \quad \vec{P}(S) = 2m_i \vec{v}_i \quad (\text{أ})$$

رابعاً- إذا كان الجسم صلباً كتلته m والجسيم العنصري dm واقع في النقطة A وسرعته \vec{v} ، فإن العزم الحركي له بالنسبة لمركز عزوم معين، يحسب وفقاً لـ:

$$\vec{\sigma}_O(S) = \int \overrightarrow{OA} \wedge \vec{v} dm \quad (\text{ب}) \quad \vec{\sigma}_O(S) = \int \vec{v} dm \quad (\text{أ}) \quad (\text{التعريف: 1})$$

(2) نظرية كونيغ وتوافقها العبارة:

$$\vec{\sigma}_O(S) = \vec{\sigma}_G(S) + \overrightarrow{OG} \wedge M\vec{V}_G \quad (\text{ج}) \quad \vec{\sigma}_O(S) = \vec{\sigma}_G(S) \quad (\text{ب}) \quad \vec{\sigma}_O(S) = M\vec{V}(G) \quad (\text{أ})$$

السؤال الثاني (29 درجة): إن الصفيحة $ABCD$ مستطيلة ومتجانسة، طولها $|CD| = |AB| = 4a$ ، وكتلتها M ، علقناها بخيطين خفيفين متماثلين وغير قابلين للإمتطاط وطول كل منهما $4a$ حيث يصل الخيط الأول بين A والنقطة الساكنة O ويصل الثاني بين B ونقطة أخرى ساكنة O_1 ، إذا علمت أن O و O_1 تقعان على خط أفقي واحد وطول OO_1 يساوي $4a$ ، وأن الصفيحة تحركت في المستوي الشاقولي تحت تأثير ثقلها وفي لحظة البدء كانت سرعتها

معدومة وكان منحى الخيطين يميل عن الشاقول الهابط بزاوية $\alpha = \frac{\pi}{4}$ ، فالمطلوب: (1) أوجد الوسطاء المستقلة مع الرسم

(2) أوجد القانون الزمني لحركة الصفيحة.

السؤال الثالث (31 درجة): إذا كانت الصفيحة المستوية S مستطيلة متجانسة طولها $2L$ وعرضها L وكتلتها m وتحركت حول مركز كتلتها الثابت O ، وفي لحظة البدء كانت قيمة متجه الدوران ω_0 ، وكان حامله واقفاً في مستوي

لتناظر الصفيحة الموازي لصلعها الكبري ويصنع مع ناظم الصفيحة زاوية قدرها $\frac{\pi}{4}$ ، فالمطلوب: (1) أوجد الوسطاء

المستقلة مع الرسم المناسب، (2) شغل معادلات أولر التحريكية لحركة الصفيحة، (3) أوجد قيم p, q, r بدلالة الزمن.

تمنيتي لكم بالتوفيق والنجاح

مدرس المقرر: د. كامل محمد

٢٠١٦/٢/١